

実質化された人・農地プラン

市町村名	対象地区名(地区内集落名)	作成年月日	直近の更新年月日
糸島市	福吉地区 (鹿家地区、吉井上地区、吉井下地区 福井地区、大入地区、佐波地区)	令和4年3月14日	令和3年3月31日

1 対象地区の現状

①地区内の耕地面積	434.7ha
②アンケート調査等に回答した地区内の農地所有者又は耕作者の耕作面積の合計	227.4ha
③地区内における65才以上の農業者の耕作面積の合計	147.8ha
i うち後継者未定の農業者の耕作面積の合計	78.7ha
ii うち後継者について不明の農業者の耕作面積の合計	69.1ha
④地区内において今後中心経営体が引き受ける意向のある耕作面積の合計 (備考)	ha

- 注1:③の「65才以上」には、地域の実情に応じて、5～10年後の農地利用を議論する上で適切な年齢を記載します。
注2:④の面積は、下記の「(参考)中心経営体」の「今後の農地の引受けの意向」欄の「経営面積」の合計から「現状」欄の「経営面積」の合計を差し引いた面積を記載します。
注3:アンケート等により、農地中間管理機構の活用や基盤整備の実施、作物生産や鳥獣被害防止対策、災害対策等に関する意向を把握した場合には、備考欄に地区の現状に関するデータとして記載してください。
注4:プランには、話合いに活用した地図を添付してください。

2 対象地区の課題

<p>鹿家地区…果樹(みかん)が主の地域であり、樹園地利用の担い手と、その他の農地の担い手をそれぞれ確保する必要がある。</p> <p>吉井上地区…水田耕作者と果樹・畑地耕作者が明確に分かれており、担い手選定には地域の役割分担を考慮する必要がある。</p> <p>吉井下地区…水田耕作者と果樹・畑地耕作者が明確に分かれており、担い手選定には地域の役割分担を考慮する必要がある。</p> <p>福井地区…平地に比べ、山間部の後継者が不足しているため、樹園地利用について担い手を確保する必要がある。</p> <p>大入地区…圃場整備事業実施地域については、地域との協議により担い手の確保が見込まれている。その他の区域では、担い手を確保する必要がある。</p> <p>佐波地区…全域が傾斜地で、樹園地や棚田が広がる地域であり、現状維持を意識した担い手確保が必要である。</p>

注:「課題」欄には、「現状」を基に話合いを通じて提示された課題を記載してください。

3 対象地区内における中心経営体への農地の集約化に関する方針

鹿家地区の樹園地地用(みかん)は、認定農業者の(内場 賢志)氏や(立石 倫明)氏が担い、水田等農地利用については(諸岡 恵治)氏が担うほか、入作を希望する認定新規就農者の受け入れを促進することで対応していく。

吉井上地区の水田利用については、中心経営体である(吉村 康弘)氏や(吉住 圭樹)氏、(農事組合法人 福吉)が担い、牧草・畑地利用については中心経営体である(宮崎 悟)氏や(片峰 啓二)氏が担う。また樹園地利用については、認定農業者の(石井 孝徳)氏や(浦田 大作)氏が担うほか、入作を希望する認定新規就農者の受け入れを促進することで対応していく。

吉井下地区の水田利用については、中心経営体である(井上 芳文)氏や(農事組合法人 福吉)が担い、牧草・畑地利用については中心経営体である(有限会社 福ファーム)や(山崎 勝也)氏が担い、また樹園地利用については、認定農業者の(長田 郁生)氏が担うほか、入作を希望する認定新規就農者の受け入れを促進することで対応していく。

福井地区の農地利用については、中心経営体である(農事組合法人 福入の郷)が担い、樹園地利用については、(徳永 保男)氏や(加茂 顕彦)氏が担うほか、入作を希望する認定新規就農者の受け入れを促進することで対応していく。

大入地区の農地利用については、中心経営体である(農事組合法人 福入の郷)や認定農業者である(吉村 和将)氏、中心経営体である(浦田 惣一郎)氏が担うほか、入作を希望する認定新規就農者の受け入れを促進することで対応していく。

佐波地区の樹園地利用については、中心経営体である(濱地 義文)氏や(濱地 豊)氏が担い、農地利用については、入作を希望する認定新規就農者の受け入れを促進することで対応していく。

注1: 中心経営体への農地の集約化に関する将来方針は、対象地区を原則として集落ごとに細分化して作成することを想定していますが、その「集落」の範囲は、地域の実情に応じて柔軟に設定してください。

注2: 「中心経営体」には、認定農業者、認定新規就農者、経営所得安定対策の対象となる法人化や農地の利用集積を行うことが確実と市町村が判断する集落営農及び市町村の基本構想に示す目標とする所得水準を達成している経営体等が位置付けられます。